



Parametry podstawowe

Gama produktów	Lexium 32
Typ produktu lub komponentu	Serwonapęd Motion
Skrócona nazwa urządzenia	LXM32M
Format napędu	Książkowy
Ilość faz w sieci	Trzy fazy
Znamionowe napięcie zasilania [Us]	380...480 V - 15...10 %
Wartości graniczne napięcia wyjściowego	323...528 V
Częstotliwość zasilania	50/60 Hz - 5...5 %
Częstotliwość sieci	47.5...63 Hz
Filtr EMC	Zintegrowany
Ciągły prąd wyjściowy	32 A w 4 kHz
Prąd wyjściowy szczytowy 3 s	85 A w 480 V dla 5 s
Maximum continuous power	1600 W w 400 V 9000 W w 230 V 9000 W w 480 V
Moc znamionowa	9 KW w 400 V 8 kHz 5 KW w 230 V 4 kHz 9 kW w 480 V 8 kHz
Prąd obciążenia linii	3,5 A, THDI z 88 % w 380 V, z zewnętrznym dławikiem sieciowym z 2 mH 2,9 A, THDI z 98 % w 480 V, z zewnętrznym dławikiem sieciowym z 2 mH 3,6 A, THDI z 174 % w 480 V, bez dławika sieciowego 19,9 A, THDI z 145 % w 480 V, bez dławika sieciowego

Parametry uzupełniające

Częstotliwość łączeniowa	4 kHz
Kategoria przepięciowa	III
Maximum leakage current	30 mA
Napięcie wyjściowe	<= napięcia zasilania
Izolacja elektryczna	Pomiędzy zasilaniem a sterowaniem
Rodzaj przewodu	Przewód IEC z pojedynczą żyłą 50 °C) miedz 90 °C XLPE/EPR
Przylączy elektryczne	Zacisk, zakres obsługiwanych średnic: 5 mm ² , AWG 10 (CN1) Zacisk, zakres obsługiwanych średnic: 5 mm ² , AWG 10 (CN10) Zacisk, zakres obsługiwanych średnic: 8 mm ² , AWG 8 (CN8)
Moment dokręcania	CN1: 0,7 N.m CN10: 0,7 N.m CN8: 3,8 N.m
Numer wejścia dyskretnego	2 przechwycenie wejście(a) cyfrowe 2 wejścia bezpieczeństwa wejście(a) cyfrowe 4 wejścia logicznego wejście(a) cyfrowe
Typ wejścia dyskretnego	Przechwycenie (CAP Wejścia logicznego (DI Wejścia bezpieczeństwa (zestawienie STO_A, zestawienie STO_B
Czas trwania próbkowania	DI: 0,25 ms dyskretny 0,25 ms

Informacje dostarczone w niniejszej dokumentacji zawierają ogólne opisy i/lub parametrów technicznych przedstawianych produktów. Dokumentacja ta nie jest przeznaczona do spełniania roli substytucyjnej i nie może być również stosowana do określenia przydatności i niezawodności tych produktów dla konkretnych aplikacji użytkownika. Każdy użytkownik lub integrator musi wykonać odpowiednią i pełną analizę ryzyka, ocenę a także testy produktów w odniesieniu do odpowiedniego, określonego zastosowania lub użycia. Schneider Electric Industries SAS ani żadna z jego firm stowarzyszonych lub zależnych nie ponosi odpowiedzialności za niewłaściwe użycie przedstawionych tutaj informacji.

Napięcie wejścia dyskretnego	24 V prąd stały (DC) dla przechwycenie 24 V prąd stały (DC) dla wejścia logicznego 24 V prąd stały (DC) dla wejścia bezpieczeństwa
Logika wejścia dyskretnego	Dodatni (zestawienie STO_A, zestawienie STO_B) w stanie 0: < 5 V w stanie 1: > 15 V zgodnie z EN/IEC 61131-2 typ 1 Dodatni (DI) w stanie 0: > 19 V w stanie 1: < 9 V zgodnie z EN/IEC 61131-2 typ 1 Dodatni lub ujemny (DI) w stanie 0: < 5 V w stanie 1: > 15 V zgodnie z EN/IEC 61131-2 typ 1
Czas odpowiedzi	<= 5 ms zestawienie STO_A, zestawienie STO_B
Liczba wyjść dyskretnych	3
Typ wyjścia dyskretnego	Logiczny wyjście(wyjścia) (DO)24 V DC
Napięcie wyjścia dyskretnego	<= 30 V DC
Logika wyjścia dyskretnego	Dodatni lub ujemny (DO) zgodnie z EN/IEC 61131-2
Czas odbicia styku	<= 1 ms dla zestawienie STO_A, zestawienie STO_B 2 µs dla CAP 0.25 µs...1.5 ms dla DI
Prąd hamujący	50 mA
Czas odpowiedzi na wyjściu	250 µs (DO) dla dyskretny wyjście(wyjścia)
Typ sygnału sterującego	Seria pulsów na wyjściu (PTO) RS422 <500 kHz <100 m Puls/Kierunek(P/D), A/B, CW/CCW łącznie 5 V, 24 V <10 kHz <1 m Puls/Kierunek(P/D), A/B, CW/CCW łącznie 5 V, 24 V (pchaj-ciagnij) <200 kHz <10 m Puls/kierunek(P/D), A/B, CW/CCW RS422 <1000 kHz <100 m
Rodzaj zabezpieczenia	Przeciw odwróconej polaryzacji: sygnały wejściowe Przeciw zwarciom: sygnał wyjść
Funkcja bezpieczeństwa	STO (bezpieczne wyłączenie momentu obrotowego), zintegrowany SS1 (bezpieczny stop 1), z separowaną kartą bezpieczeństwa eSM SS2 (bezpieczny stop 2), z separowaną kartą bezpieczeństwa eSM SLS (bezpieczne ograniczenie prędkości), z separowaną kartą bezpieczeństwa eSM
Poziom bezpieczeństwa	SIL 3 zgodnie z EN/IEC 61508 PL = e zgodnie z ISO 13849-1
Interfejs komunikacyjny	Modbus, zintegrowany CANopen, z oddzielną kartą komunikacyjną CANmotion, z oddzielną kartą komunikacyjną Ethernet/IP, z oddzielną kartą komunikacyjną DeviceNet, z oddzielną kartą komunikacyjną I/O, z oddzielną kartą komunikacyjną Profinet, z oddzielną kartą komunikacyjną
Typ podłączenia	RJ45 (z etykietą CN7) dla Modbus
Commissioning port	2-przewodowe RS485 multidrop dla Modbus
Prędkość transmisji	9600, 19200, 38400 bps dla szyny o długości 40 m dla Modbus
Liczba adresów	1...247 dla Modbus
Lampka led LED informująca o stanie łącznika	1 lampka LED (Czerwony) napięcie serwonapędu
Funkcja sygnalizacji	Wyświetlanie błędów 7 segmentów
Oznakowanie	CE
Położenie pracy	Pionowy +/- 10 stopni
Zgodność produktu	Serwomotor BMH (190 mm, 1 stopy silnika) Serwomotor BMH (190 mm, 2 stopy silnika) Serwomotor BMH (190 mm, 3 stopy silnika) Serwomotor BMH (205 mm, 3 stopy silnika)
Szerokość	180 mm
Wysokość	385 mm
Głębokość	240 mm
Masa produktu	9,6 kg






Środowisko pracy

Kompatybilność elektromagnetyczna	Przewodz. EMC, klasa A grupa 1 zgodnie z EN 55011 Przewodz. EMC, klasa A grupa 2 zgodnie z EN 55011 Przewodz. EMC, środowisko 2 kategoria C3 zgodnie z EN/IEC 61800-3 Przewodz. EMC, kategoria C2 zgodnie z EN/IEC 61800-3 Podatność na pola elektromagnetyczne, poziom 3 zgodnie z EN/IEC 61000-4-3 1.2/50 µs test odporności na udar, poziom 3 zgodnie z EN/IEC 61000-4-5 Badanie odporności na elektryczne krótkotrwałe stany przejściowe / udar, poziom 4 zgodnie z EN/IEC 61000-4-4 Napromieniowane EMC, klasa A grupa 2 zgodnie z EN 55011 Napromieniowane EMC, kategoria C3 zgodnie z EN/IEC 61800-3
Normy	EN/IEC 61800-3 EN/IEC 61800-5-1
Certyfikaty produktu	CSA[RETURN]TÜV[RETURN]UL
Stopień ochrony IP	IP20 zgodnie z EN/IEC 60529 IP20 zgodnie z EN/IEC 61800-5-1
Odporność na wibracje	1 gn (f= 13...150 Hz) zgodnie z EN/IEC 60068-2-6 1.5 mm międzyszczytowe (f= 3...13 Hz) zgodnie z EN/IEC 60068-2-6
Odporność na wstrząsy	15 gn dla 11 ms zgodnie z EN/IEC 60028-2-27
Stopień zanieczyszczenia	2 zgodnie z EN/IEC 61800-5-1
Odporność na czynniki środowiskowe	Klasy 3C1 zgodnie z IEC 60721-3-3
Wilgotność względna	Klasa 3K3 (5 do 85 %) bez kondensacji zgodnie z IEC 60721-3-3
Temperatura otoczenia dla pracy	0...50 °C zgodnie z UL
Temperatura otoczenia dla przechowywania	-25...70 °C
Rodzaj chłodzenia	Wentylator zintegrowany
Wysokość pracy (w metrach nad poziomem morza)	<= 1000 m bez zmniejszania wartości znamionowych > 1000...3000 m z warunkami

Jednostka opakowania

Jednostka miary opakowania 1	PCE
Ilość jednostek w opakowaniu 1	1
Wysokość opakowania 1	26,0 cm
Szerokość opakowania 1	56,0 cm
Długość opakowania 1	34,0 cm
Waga opakowania 1	10,506 kg
Jednostka miary opakowania 2	P06
Ilość jednostek w opakowaniu 2	2
Wysokość opakowania 2	80,0 cm
Szerokość opakowania 2	80,0 cm
Długość opakowania 2	60,0 cm
Waga opakowania 2	29,512 kg

Oferta zrównoważonego rozwoju

Stan trwałej oferty	Produkt Green Premium
Rozporządzenie REACH	 Deklaracja REACH
Europejska dyrektywa RoHS	Zgodność z pro-active (produkt poza zakresem obowiązywania dyrektywy UE RoHS)
Bez rtęci	Tak
Norma RoHS Chiny	 Dyrektywa RoHS Chiny
Informacje na temat zwolnienia z RoHS	 Tak
Ujawnienie informacji o wpływie na środowisko	 Środowiskowy Profil Produktu
Kulistość – profil	 Informacja O Żywności
WEEE	Produkt należy zutylizować zgodnie z obowiązującymi na terenie Unii Europejskiej przepisami dotyczącymi odpadów i nie może on zostać wyrzucony wraz ze zwykłymi odpadami.
Bez PVC	Tak

Warunki gwarancji

Gwarancja

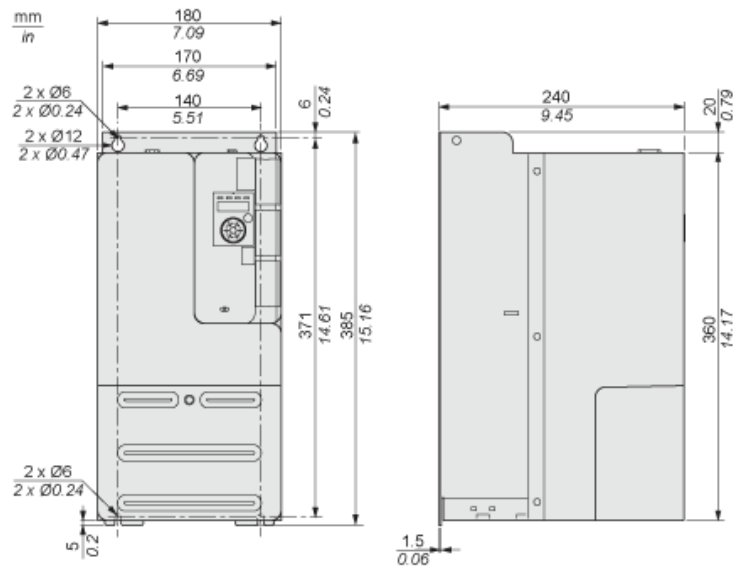
18 months

Karta danych technicznych LXM32MD85N4 produktu

Dimensions Drawings

Lexium 32 Servo Drive

Dimensions

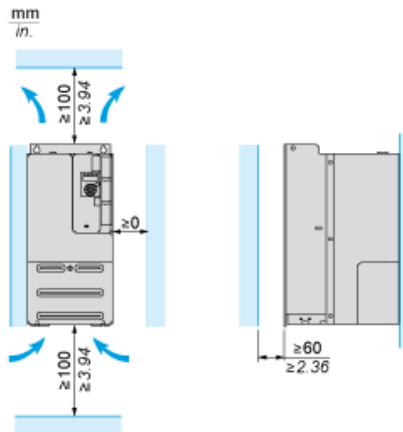


Karta danych technicznych LXM32MD85N4 produktu

Mounting and Clearance

Lexium 32 Motion Control Servo Drives

Mounting Recommendations



LXM32MD85N4, LXM32MC10N4 servo drives have an integrated fan.

When selecting the position of the device in the control cabinet, note the following:

- Mount the device in a vertical position ($\pm 10^\circ$). This is required for cooling the device.
- Adhere to the minimum installation distances for required cooling. Avoid heat accumulations.
- Do not mount the device close to heat sources.
- Do not mount the device on flammable materials.
- The heated airflow from other devices and components must not heat up the air used for cooling the device.
- If the thermal limits are exceeded during operation, the drive switches off (overtemperature).

NOTE: For cables that are connected via the underside of the servo drive, a free space ≥ 200 mm/7.87 in. is required under the unit to comply with the bending radius of the connection cables.

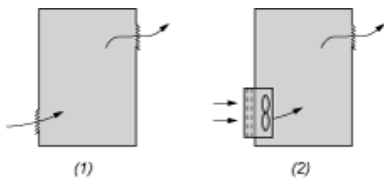
Ambient temperature	Mounting distances	Instructions to be followed
0°C...+ 50°C	d ≥ 0 mm	–

NOTE: Do not use insulated enclosures, as they have a poor level of conductivity.

Recommendations for Mounting in an Enclosure

To ensure good air circulation in the servo drive:

- Fit ventilation grilles on the enclosure.
- Ensure that ventilation is adequate, otherwise install a forced ventilation unit with a filter.



- (1) Natural convection
- (2) Forced ventilation

- Any apertures and/or fans must provide a flow rate at least equal to that of the servo drive fans (refer to characteristics).
- Use special filters with IP 54 protection.

Mounting in Metal Enclosure (IP 54 Degree of Protection)

The servo drive must be mounted in a dust and damp proof enclosure in certain environmental conditions, such as dust, corrosive gases, high humidity with risk of condensation and dripping water, splashing liquid, etc. In these cases, Lexium 32 servo drives can be installed in an enclosure where the internal temperature must not exceed 60°C.