

# Karta danych technicznych produktu

## Parametry

# BMI0702P37F

Lexium 32i, serwo silnik BMI, 3 fazowy, wał wpustowy IP65, enkoder wieloobrotowy, 32768 p/ o x 4096 o, hamulec trzymający



### Parametry podstawowe

Zgodność gamy	Lexium 32i
Typ produktu lub komponentu	Servo motor with power stage
Skrócona nazwa urządzenia	BMI

### Parametry uzupełniające

Maksymalna prędkość mechaniczna	8000 obr/min
Znamionowe napięcie zasilania [Us]	208...480 V - 15...10 %
Wartości graniczne napięcia wyjściowego	208...480 V
Ilość faz w sieci	Trzy fazy
Częstotliwość zasilania	50/60 Hz - 5...5 %
Granice częstotliwości sieciowej	47,5...63 Hz
Filtr EMC	Zintegrowany
Ciągły prąd wyjściowy	2 A w 8 kHz
Prąd wyjściowy szczytowy 3 s	6 A w 400 V dla 3 s
Ciągły prąd zwarciov	2 A
Ciągły moment	2,48 N.m w 208...480 V trzy fazy
Szczytowy moment utyku	6,8 N.M w 208 V trzy fazy 6,8 N.M w 400 V trzy fazy 6,8 N.m w 480 V trzy fazy
Znamionowa moc wyjściowa	400 W w 208 V trzy fazy 800 W w 400 V trzy fazy 900 W w 480 V trzy fazy
Moment znamionowy	2,4 N.M w 208 V trzy fazy 2,2 N.M w 400 V trzy fazy 2 N.m w 480 V trzy fazy
Prędkość znamionowa	1800 rpm w 208 V trzy fazy 3600 obr./min w 400 V trzy fazy 4400 rpm w 480 V trzy fazy
Maksymalny prąd Irms	9,6 A w 208 V, trzy fazy 9,6 A w 400 V, trzy fazy 9,6 A w 480 V, trzy fazy
Zgodność produktu	Drive control unit LXM32i CANopen Drive control unit LXM32i EtherCAT
Koniec wału	Z wpustem
Drugi wał	Bez drugiego końca wału
Średnica wału	11 mm
Długość wału	23 mm
Szerokość klucza	4 mm
Rodzaj sprzężenia zwrotnego	Absolute multiturn SinCos Hiperface
Rozdzielczość sprzężenia zwrotnego prędkości	32 768 punktów/obró t x 4096 obrotów
Hamulec trzymania	Z

Moment hamujący	3 N.m hamulec trzymania
Podstawa montażowa	Kołnierz zgodny z normą międzynarodową
Rozmiar kołnierza silnika	70 mm
Połączenie elektryczne	Złącze płytki drukowanej
Stała momentu	1,15 N.m/A w 20 °C
Stała powrotna siła elektromotoryczna	77,18 V/Kobr/min w 20 °C
Liczba biegunów silnika	10
Inercja wirnika	1,24 kg.cm <sup>2</sup>
Rezystancja stojana	8,89 om w 20 °C
Indukcyjność stojana	25,75 mH w 20 °C
Elektryczna stała czasowa stojana	2,9 ms w 20 °C
Maksymalna siła promieniowa Fr	710 N w 1000 obr/min 560 N w 2000 obr/min 490 N w 3000 obr/min 450 N w 4000 obr/min 410 N w 5000 obr/min 390 N w 6000 obr/min
Maksymalna siła osiowa Fa	0,2 x Fr
Moc hamowania	5 W
Rodzaj chłodzenia	Konwekcja naturalna
Długość	306 mm
Liczba warstw uzwojeń silnika	2
Średnica kołnierza centrującego	60 mm
Głębokość kołnierza centrującego	2,5 mm
Liczba otworów montażowych	4
Średnica otworów montażowych	5,5 mm
Średnica otworów montażowych	75...82 mm
Wał	2,5 mm

## Środowisko pracy

Stopień ochrony IP	IP65
--------------------	------

## Jednostka opakowania

Jednostka miary opakowania 1	PCE
Ilość jednostek w opakowaniu 1	1
Wysokość opakowania 1	26,0 cm
Szerokość opakowania 1	20,0 cm
Długość opakowania 1	59,0 cm
Waga opakowania 1	5,4 kg

## Oferta zrównoważonego rozwoju

Stan trwałej oferty	Produkt Green Premium
Rozporządzenie REACH	<a href="#">Deklaracja REACH</a>
Europejska dyrektywa RoHS	Zgodność z pro-active (produkt poza zakresem obowiązywania dyrektywy UE RoHS)
Bez rtęci	Tak
Norma RoHS Chiny	<a href="#">Dyrektywa RoHS Chiny</a>
Informacje na temat zwolnienia z RoHS	<a href="#">Tak</a>
Ujawnienie informacji o wpływie na środowisko	<a href="#">Środowiskowy Profil Produktu</a>
Kulistość – profil	<a href="#">Informacja O Żywności</a>
WEEE	Produkt należy zutylizować zgodnie z obowiązującymi na terenie Unii Europejskiej przepisami dotyczącymi odpadów i nie może on zostać wyrzucony wraz ze zwykłymi odpadami.
Bez PVC	Tak

## Warunki gwarancji

---

Gwarancja

18 months

---

# Karta danych technicznych BMI0702P37F

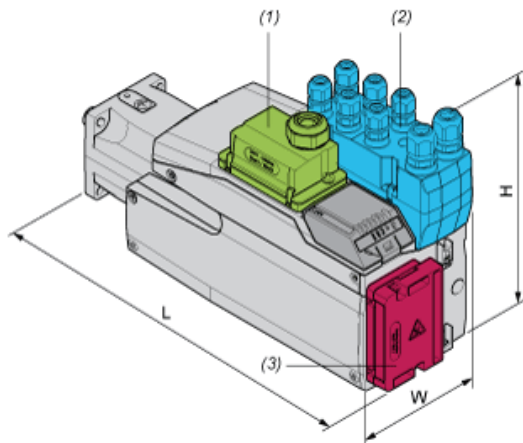
## produktu

### Dimensions Drawings

#### External Dimensions

#### With Standard Braking Resistor

Mounting type A



- (1) Module for supply voltage
- (2) I/O module
- (3) Standard braking resistor

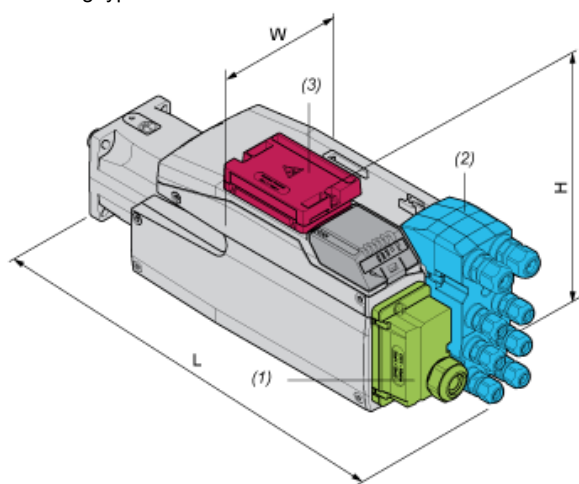
Dimensions in mm

W	H	L
99	187	327

Dimensions in in.

W	H	L
3,90	7,36	12,87

Mounting type B



- (1) Module for supply voltage
- (2) I/O module
- (3) Standard braking resistor

Dimensions in mm

W	H	L
99	138,5	376

Dimensions in in.

W	H	L
3,90	5,45	14,8

### With External Braking Resistor

Mounting type C



- (1) Module for supply voltage
- (2) I/O module
- (4) External braking resistor

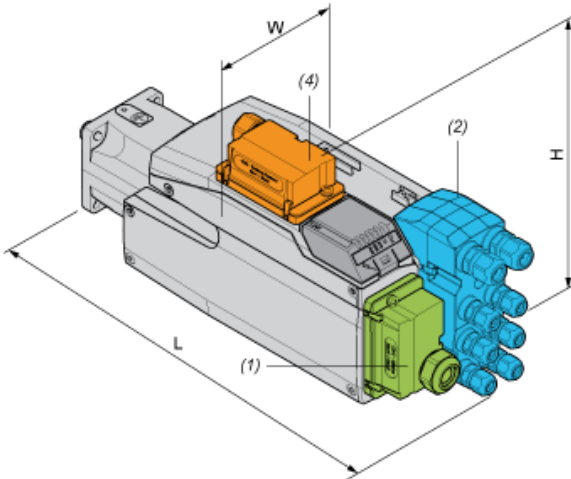
Dimensions in mm

W	H	L
99	187	339

Dimensions in in.

W	H	L
3,90	7,36	13,35

Mounting type D



- (1) Module for supply voltage
- (2) I/O module
- (4) External braking resistor

Dimensions in mm

W	H	L
99	160	376

Dimensions in in.

W	H	L
3,90	6,3	14,8

Mounting type E



- (1) Module for supply voltage
- (2) I/O module
- (4) External braking resistor

Dimensions in mm

W	H	L
99	187	366

Dimensions in in.

W	H	L
3,90	7,36	14,41

Mounting type F



- (1) Module for supply voltage
- (2) I/O module
- (4) External braking resistor

Dimensions in mm

W	H	L
99	180	376

Dimensions in in.

W	H	L
3,90	7,09	14,8

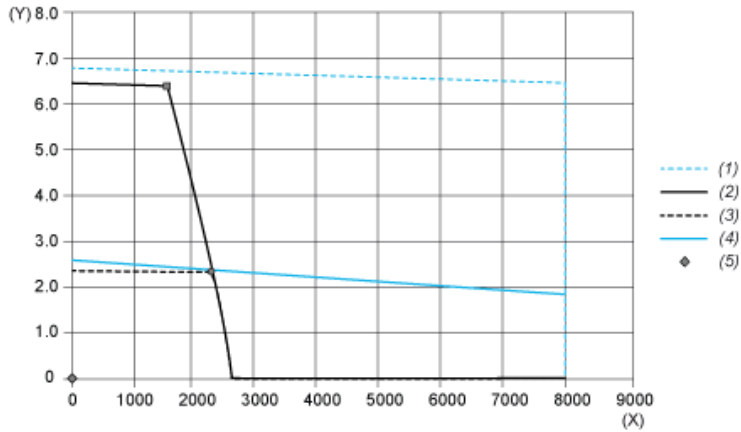
# Karta danych technicznych BMI0702P37F

## produktu

### Performance Curves

### Performance Curves

#### Torque/Speed Curves with 208 V Three Phases Supply Voltage

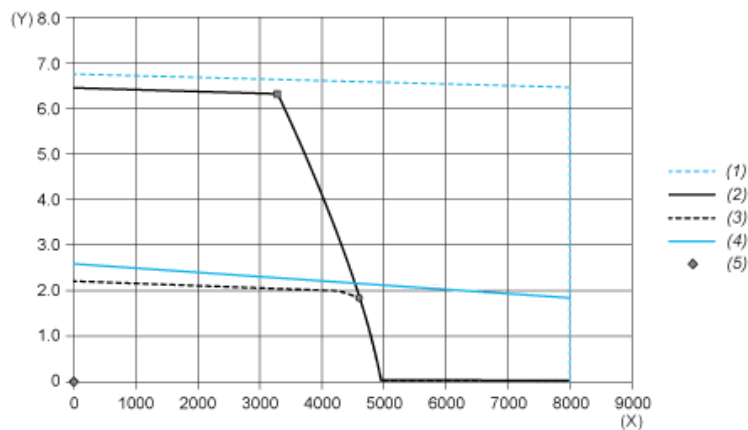


- (X) Speed (rpm)
- (Y) Torque (N.m)
- (1) Motor peak
- (2) Drive peak
- (3) Drive cont
- (4) Motor cont
- (5) Operating point

		Power	At Speed	With Torque
max. Peak Power	■	1013 W	1520 rpm	6.36 N.m
max Cont. Power (Drive)	●	519 W	2240 rpm	2.21 N.m

### Performance Curves

#### Torque/Speed Curves with 400 V Three Phases Supply Voltage



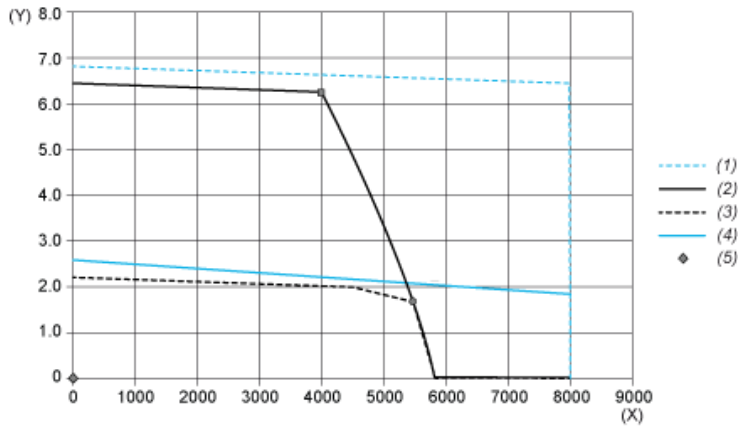
- (X) Speed (rpm)
- (Y) Torque (N.m)
- (1) Motor peak
- (2) Drive peak
- (3) Drive cont
- (4) Motor cont
- (5) Operating point

		Power	At Speed	With Torque
max. Peak Power	■	2161 W	3280 rpm	6.29 N.m

		Power	At Speed	With Torque
max Cont. Power (Drive)	●	892 W	4560 rpm	1.87 N.m

## Performance Curves

### Torque/Speed Curves with 480 V Three Phases Supply Voltage



- (X) Speed (rpm)
- (Y) Torque (N.m)
- (1) Motor peak
- (2) Drive peak
- (3) Drive cont
- (4) Motor cont
- (5) Operating point

		Power	At Speed	With Torque
max. Peak Power	■	2623 W	4000 rpm	6.26 N.m
max Cont. Power (Drive)	●	943 W	5600 rpm	1.61 N.m