



Parametry podstawowe

Typ produktu lub komponentu	Serwonapęd
Skrócona nazwa urządzenia	BMH
Maksymalna prędkość mechaniczna	6000 obr/min
Ciągły moment	3,3 N.M dla LXM32.D12N4 w 3 A, 400 V, trzy fazy 3,3 N.M dla LXM32.D12N4 w 3 A, 480 V, trzy fazy 3,4 N.M dla LXM32.D18N4 w 6 A, 400 V, trzy fazy 3,4 N.m dla LXM32.D18N4 w 6 A, 480 V, trzy fazy
Szczytowy moment utyku	10,8 N.M dla LXM32.D12N4 w 3 A, 400 V, trzy fazy 10,8 N.M dla LXM32.D12N4 w 3 A, 480 V, trzy fazy 10,8 N.M dla LXM32.D18N4 w 6 A, 400 V, trzy fazy 10,8 N.m dla LXM32.D18N4 w 6 A, 480 V, trzy fazy
Znamionowa moc wyjściowa	800 W dla LXM32.D12N4 w 3 A, 400 V, trzy fazy 800 W dla LXM32.D12N4 w 3 A, 480 V, trzy fazy 1300 W dla LXM32.D18N4 w 6 A, 400 V, trzy fazy 1300 W dla LXM32.D18N4 w 6 A, 480 V, trzy fazy
Moment znamionowy	1,9 N.M dla LXM32.D12N4 w 3 A, 400 V, trzy fazy 1,9 N.M dla LXM32.D12N4 w 3 A, 480 V, trzy fazy 3,1 N.M dla LXM32.D18N4 w 6 A, 400 V, trzy fazy 3,1 N.m dla LXM32.D18N4 w 6 A, 480 V, trzy fazy
Prędkość znamionowa	4000 obr./min dla LXM32.D12N4 w 3 A, 400 V, trzy fazy 4000 obr./min dla LXM32.D12N4 w 3 A, 480 V, trzy fazy 4000 obr./min dla LXM32.D18N4 w 6 A, 400 V, trzy fazy 4000 obr./min dla LXM32.D18N4 w 6 A, 480 V, trzy fazy
Zgodność produktu	LXM32.D12N4 w 400...480 V trzy fazy LXM32.D18N4 w 400...480 V trzy fazy
Koniec wału	Wał gładki
Stopień ochrony IP	IP54 STANDARD
Rozdzielczość sprzężenia zwrotnego prędkości	32 768 punktów/obrót
Hamulec trzymania	Bez
Podstawa montażowa	Kołnierz zgodny z normą międzynarodową
Połączenie elektryczne	Złącza obrotowe kątowe

Parametry uzupełniające

Zgodność gamy	Lexium 32
Znamionowe napięcie zasilania [Us]	480 V
Ilość faz w sieci	Trzy fazy
Ciągły prąd zwarciovowy	3,15 A
Moc ciągła	1,76 W
Maksymalny prąd Irms	11,9 A dla LXM32.D12N4 11,9 A dla LXM32.D18N4
Maks. prąd ciągły	11,93 A
Drugi wał	Bez drugiego końca wału
Średnica wału	19 mm
Długość wału	40 mm

Rodzaj sprzężenia zwrotnego	Jednoobrotowy SinCos Hiperface
Rozmiar kołnierza silnika	100 mm
Liczba warstw uzwojeń silnika	1
Stała momentu	1,1 N.m/A w 120 °C
Stała powrotna siła elektromotoryczna	70,3 V/Kobr/min w 120 °C
Liczba biegunów silnika	10
Inercja wirnika	3,19 kg.cm ²
Rezystancja stojana	3,1 om w 20 °C
Indukcyjność stojana	13,9 mH w 20 °C
Elektryczna stała czasowa stojana	4,5 ms w 20 °C
Maksymalna siła promieniowa Fr	900 N w 1000 obr/min 720 N w 2000 obr/min 630 N w 3000 obr/min 570 N w 4000 obr/min 530 N w 5000 obr/min
Maksymalna siła osiowa Fa	0,2 x Fr
Rodzaj chłodzenia	Konwekcja naturalna
Długość	128,6 mm
Średnica kołnierza centrującego	95 mm
Głębokość kołnierza centrującego	3,5 mm
Liczba otworów montażowych	4
Średnica otworów montażowych	9 mm
Średnica otworów montażowych	115 mm
Masa produktu	3,34 kg

Jednostka opakowania

Jednostka miary opakowania 1	PCE
Ilość jednostek w opakowaniu 1	1
Wysokość opakowania 1	22 cm
Szerokość opakowania 1	19,5 cm
Długość opakowania 1	40 cm
Waga opakowania 1	4,517 kg
Jednostka miary opakowania 2	S06
Ilość jednostek w opakowaniu 2	9
Wysokość opakowania 2	73,5 cm
Szerokość opakowania 2	60 cm
Długość opakowania 2	80 cm
Waga opakowania 2	53,653 kg

Oferta zrównoważonego rozwoju

Stan trwałej oferty	Produkt Green Premium
Rozporządzenie REACH	 Deklaracja REACH
Europejska dyrektywa RoHS	Zgodność z pro-active (produkt poza zakresem obowiązywania dyrektywy UE RoHS)
Bez rtęci	Tak
Norma RoHS Chiny	 Dyrektywa RoHS Chiny
Informacje na temat zwolnienia z RoHS	 Tak
Ujawnienie informacji o wpływie na środowisko	 Środowiskowy Profil Produktu
Kulistość – profil	Nie są wymagane żadne specjalne operacje związane z recyklingiem
WEEE	Produkt należy zutylizować zgodnie z obowiązującymi na terenie Unii Europejskiej przepisami dotyczącymi odpadów i nie może on zostać wyrzucony wraz ze zwykłymi odpadami.
Bez PVC	Tak

Warunki gwarancji

Gwarancja	18 miesięcy
-----------	-------------

Karta danych technicznych BMH1001P06A2A

produktu

Dimensions Drawings

Servo Motors Dimensions

Example with Straight Connectors



- a: Power supply for servo motor brake
- b: Power supply for servo motor encoder
- (1) Shaft end, keyed slot (optional)
- (2) For screw M6 x 21 mm/M6 x 0.83 in.

Dimensions in mm

Straight connectors		Rotatable angled connectors		c (without brake)	c (with brake)
b1	b2	b1	b2		
39.5	25.5	39.5	39.5	128	170

Dimensions in in.

Straight connectors		Rotatable angled connectors		c (without brake)	c (with brake)
b1	b2	b1	b2		
1.55	1.00	1.55	1.55	5.03	6.69

Karta danych technicznych produktu

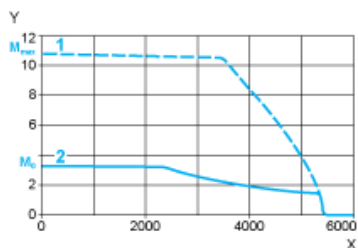
Performance Curves

BMH1001P06A2A

400 V 3-Phase Supply Voltage

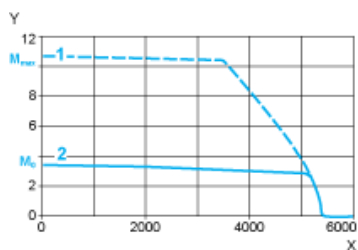
Torque/Speed Curves

Servo motor with LXM32•D12N4 servo drive



- X Speed in rpm
Y Torque in Nm
1 Peak torque
2 Continuous torque

Servo motor with LXM32•D18N4 servo drive

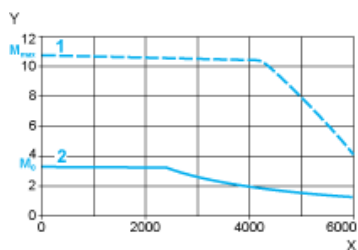


- X Speed in rpm
Y Torque in Nm
1 Peak torque
2 Continuous torque

480 V 3-Phase Supply Voltage

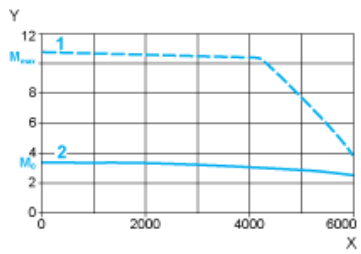
Torque/Speed Curves

Servo motor with LXM32•D12N4 servo drive



- X Speed in rpm
Y Torque in Nm
1 Peak torque
2 Continuous torque

Servo motor with LXM32•D18N4 servo drive



- X Speed in rpm
- Y Torque in Nm
- 1 Peak torque
- 2 Continuous torque