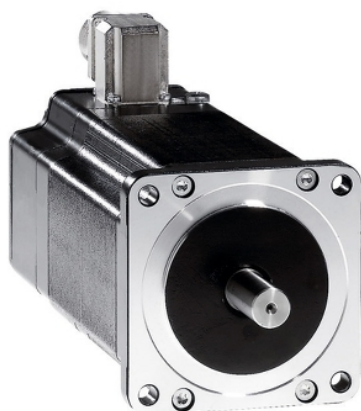


# Karta danych technicznych produktu

## Parametry

# BRS397H260AAA

3-fazowy silnik krokowy - 2.26 Nm - wał Ø 9.5mm - L=68mm - w/o hamulec - wire



### Parametry podstawowe

Zgodność gamy	Lexium SD3
Typ produktu lub komponentu	Silnik do sterowania ruchem
Skrócona nazwa urządzenia	BRS3
Maksymalna prędkość mechaniczna	3000 obr/min
Rodzaj silnika	3-fazowy silnik krokowy
Liczba biegunów silnika	6
Graniczne napięcie zasilające	34 V prąd przemienny (AC) 48 V prąd stały (DC)
Podstawa montażowa	Kryza
Rozmiar kołnierza silnika	85 mm
Długość	68 mm
Średnica kołnierza centrującego	60 mm

### Parametry uzupełniające

Głębokość kołnierza centrującego	2 mm
Liczba otworów montażowych	4
Średnica otworów montażowych	6,5 mm
Średnica otworów montażowych	98,99 mm
Połączenie elektryczne	Przewody
Hamulec trzymania	Bez
Koniec wału	Wał gładki
Drugi wał	Bez drugiego końca wału
Średnica wału	9,5 mm
Długość wału	30 mm
Moment znamionowy	2 N.m
Moment wstrzymujący	2,26 N.m
Inercja wirnika	1,1 kg.cm <sup>2</sup>
Rozdzielczość	1.8 °, 0.9 °, 0.72 °, 0.36 °, 0.18 °, 0.09 °, 0.072 °, 0.036 ° kąt kroku 200, 400, 500, 1000, 2000, 4000, 5000, 10000 kroków liczba pełnych kroków na obrót
Niedokładność	+/- 6 arc min
Maksymalna częstotliwość startów	5 kHz
Prąd znamionowy [In]	5,8 A
Rezystancja	0,35 om (uzwojenie)
Stała czasowa	7 ms
Maksymalna siła promieniowa Fr	100 N (pierwszy koniec wału) 75 N (drugi koniec wału)
Maksymalna siła osiowa Fa	175 N (siła rozciągająca) 30 N (ciśnienie)
Czas eksploatacji w godzinach	20000 godz. (łożysko)
Przyśpieszenie kątowe	200000 rad/s <sup>2</sup>
Masa produktu	2,1 kg

Informacje dostarczone w niniejszej dokumentacji zawierają ogólne opisy i/lub parametrów technicznych przedstawianych produktów. Dokumentacja ta nie jest przeznaczona do spełniania roli substytucyjnej i nie może być również stosowana do określenia przydatności i niezawodności tych produktów dla konkretnych aplikacji użytkownika. Każdy użytkownik lub integrator musi wykonać odpowiednią i pełną analizę ryzyka, ocenić a także testy produktów w odniesieniu do odpowiedniego, określonego zastosowania lub użycia. Schneider Electric Industries SAS ani żadna z jego firm stowarzyszonych lub zależnych nie ponosi odpowiedzialności za niewłaściwe użycie przedstawionych tutaj informacji.

## Środowisko pracy

Normy	IEC 50347 IEC 60072-1
Rodzaj chłodzenia	Konwekcja naturalna
Temperatura otoczenia dla pracy urządzenia	-25...40 °C
Temperatura otoczenia dla przechowywania	-25...70 °C
Wysokość pracy (w metrach nad poziomem morza)	<= 1000 m bez zmniejszania mocy znamionowej
Wilgotność względna	15...85 % bez kondensacji
Odporność na wibracje	20 m/s <sup>2</sup> maksimum A zgodnie z IEC 60034-14
Stopień ochrony IP	Całkowity oprócz tulei wału: IP56 zgodnie z IEC 60034-5 Tuleja wału bez pierścienia uszczelniającego wał: IP41 zgodnie z IEC 60034-5
Klasa temperaturowa	F uzwojenie zgodnie z IEC 60034-1

## Jednostka opakowania

Jednostka miary opakowania 1	PCE
Ilość jednostek w opakowaniu 1	1
Wysokość opakowania 1	10,4 cm
Szerokość opakowania 1	18,0 cm
Długość opakowania 1	36,5 cm
Waga opakowania 1	1,9 kg

## Oferta zrównoważonego rozwoju

Stan trwałej oferty	Produkt Green Premium
Rozporządzenie REACH	<a href="#">Deklaracja REACH</a>
Europejska dyrektywa RoHS	Zgodność z pro-active (produkt poza zakresem obowiązywania dyrektywy UE RoHS)
Bez rtęci	Tak
Norma RoHS Chiny	<a href="#">Dyrektywa RoHS Chiny</a>
Informacje na temat zwolnienia z RoHS	<a href="#">Tak</a>
Ujawnienie informacji o wpływie na środowisko	<a href="#">Środowiskowy Profil Produktu</a>
Kulistość – profil	Nie są wymagane żadne specjalne operacje związane z recyklingiem
WEEE	Produkt należy zutylizować zgodnie z obowiązującymi na terenie Unii Europejskiej przepisami dotyczącymi odpadów i nie może on zostać wyrzucony wraz ze zwykłymi odpadami.
Bez PVC	Tak

## Warunki gwarancji

Gwarancja	18 months
-----------	-----------



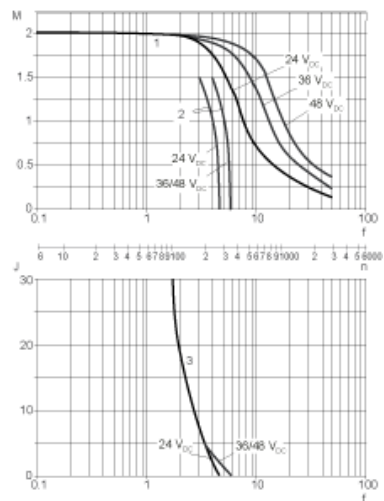
# Karta danych technicznych BRS397H260AAA

## produktu

### Performance Curves

#### Torque Characteristics

Measurement at 1000 Steps/Revolution, Nominal Voltage DC Bus  $U_N$  and Phase Current  $I_N$



- M : Torque in Nm
- n : Speed in rpm
- f : Frequency in kHz
- J : Rotor inertia in kg.cm<sup>2</sup>
- 1 : Pull-out torque
- 2 : Pull-in torque
- 3 : Maximum load inertia