



Parametry podstawowe

Typ produktu lub komponentu	Serwonapęd
Skrócona nazwa urządzenia	BMH
Maksymalna prędkość mechaniczna	6000 obr/min
Ciągły moment	8,4 N.M dla LXM32.D30N4 w 10 A, 400 V, trzy fazy 8,4 N.m dla LXM32.D30N4 w 10 A, 480 V, trzy fazy
Szczytowy moment utyku	25,1 N.M dla LXM32.D30N4 w 10 A, 400 V, trzy fazy 25,1 N.m dla LXM32.D30N4 w 10 A, 480 V, trzy fazy
Znamionowa moc wyjściowa	2700 W dla LXM32.D30N4 w 10 A, 400 V, trzy fazy 2700 W dla LXM32.D30N4 w 10 A, 480 V, trzy fazy
Moment znamionowy	6,2 N.M dla LXM32.D30N4 w 10 A, 400 V, trzy fazy 6,2 N.m dla LXM32.D30N4 w 10 A, 480 V, trzy fazy
Prędkość znamionowa	4000 obr./min dla LXM32.D30N4 w 10 A, 400 V, trzy fazy 4000 obr./min dla LXM32.D30N4 w 10 A, 480 V, trzy fazy
Zgodność produktu	LXM32.D30N4 w 400...480 V trzy fazy
Koniec wału	Z wpustem
Stopień ochrony IP	IP65 STANDARD IP67 z zestawem IP67
Rozdzielczość sprzężenia zwrotnego prędkości	131072 punktów/obróć
Hamulec trzymania	Bez
Podstawa montażowa	Kołnierz zgodny z normą międzynarodową
Połączenie elektryczne	Złącza obrotowe kątowe

Parametry uzupełniające

Zgodność gamy	Lexium 32
Znamionowe napięcie zasilania [Us]	480 V
Ilość faz w sieci	Trzy fazy
Ciągły prąd zwarciovowy	7,69 A
Moc ciągła	3,3 W
Maksymalny prąd Irms	29,1 A dla LXM32.D30N4
Maks. prąd ciągły	29,1 A
Drugi wał	Bez drugiego końca wału
Średnica wału	19 mm
Długość wału	40 mm
Szerokość klucza	30 mm
Rodzaj sprzężenia zwrotnego	Jednoobrotowy SinCos Hiperface
Rozmiar kołnierza silnika	100 mm
Liczba warstw uzwojeń silnika	3
Stała momentu	1 N.m/A w 120 °C
Stała powrotna siła elektromotoryczna	63,5 V/Kobr/min w 120 °C
Liczba biegunów silnika	10
Inercja wirnika	9,37 kg.cm ²
Rezystancja stojana	0,63 om w 20 °C

Indukcyjność stojana	4 mH w 20 °C
Elektryczna stała czasowa stojana	6,3 ms w 20 °C
Maksymalna siła promieniowa Fr	1050 N w 1000 obr/min 830 N w 2000 obr/min 730 N w 3000 obr/min 660 N w 4000 obr/min 610 N w 5000 obr/min
Maksymalna siła osiowa Fa	0,2 x Fr
Rodzaj chłodzenia	Konwekcja naturalna
Długość	192,6 mm
Średnica kołnierza centrującego	95 mm
Głębokość kołnierza centrującego	3,5 mm
Liczba otworów montażowych	4
Średnica otworów montażowych	9 mm
Średnica otworów montażowych	115 mm
Masa produktu	6,5 kg

Jednostka opakowania

Jednostka miary opakowania 1	PCE
Ilość jednostek w opakowaniu 1	1
Wysokość opakowania 1	22,0 cm
Szerokość opakowania 1	20,0 cm
Długość opakowania 1	40,0 cm
Waga opakowania 1	6,8 kg

Oferta zrównoważonego rozwoju

Stan trwałej oferty	Produkt Green Premium
Rozporządzenie REACH	Deklaracja REACH
Europejska dyrektywa RoHS	Zgodność z pro-active (produkt poza zakresem obowiązywania dyrektywy UE RoHS)
Bez rtęci	Tak
Norma RoHS Chiny	Dyrektywa RoHS Chiny
Informacje na temat zwolnienia z RoHS	Tak
Ujawnienie informacji o wpływie na środowisko	Środowiskowy Profil Produktu
Kulistość – profil	Nie są wymagane żadne specjalne operacje związane z recyklingiem
WEEE	Produkt należy zutylizować zgodnie z obowiązującymi na terenie Unii Europejskiej przepisami dotyczącymi odpadów i nie może on zostać wyrzucony wraz ze zwykłymi odpadami.
Bez PVC	Tak

Warunki gwarancji

Gwarancja	18 months
-----------	-----------

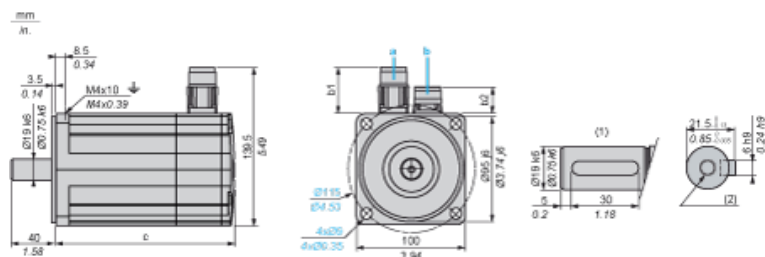
Karta danych technicznych BMH1003P31A2A

produktu

Dimensions Drawings

Servo Motors Dimensions

Example with Straight Connectors



- a: Power supply for servo motor brake
- b: Power supply for servo motor encoder
- (1) Shaft end, keyed slot (optional)
- (2) For screw M6 x 21 mm/M6 x 0.83 in.

Dimensions in mm

Straight connectors		Rotatable angled connectors		c (without brake)	c (with brake)
b1	b2	b1	b2		
39.5	25.5	39.5	39.5	192	234

Dimensions in in.

Straight connectors		Rotatable angled connectors		c (without brake)	c (with brake)
b1	b2	b1	b2		
1.55	1.00	1.55	1.55	7.55	9.21

Karta danych technicznych produktu

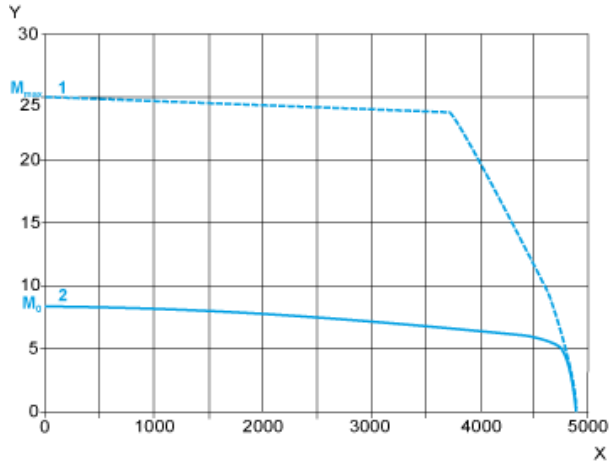
Performance Curves

BMH1003P31A2A

400 V 3-Phase Supply Voltage

Torque/Speed Curves

Servo motor with LXM32•D30N4 servo drive

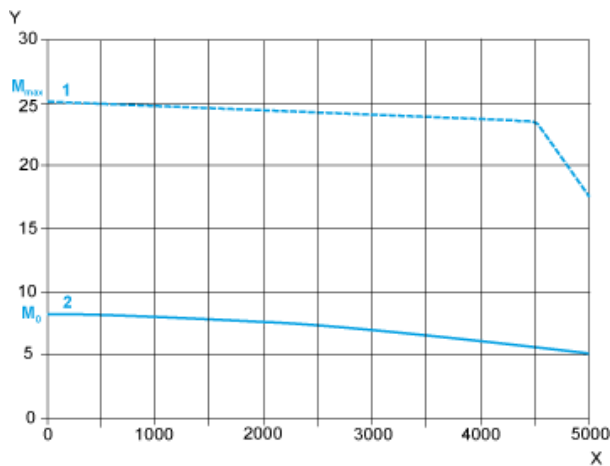


- X Speed in rpm
- Y Torque in Nm
- 1 Peak torque
- 2 Continuous torque

480 V 3-Phase Supply Voltage

Torque/Speed Curves

Servo motor with LXM32•D30N4 servo drive



- X Speed in rpm
- Y Torque in Nm
- 1 Peak torque
- 2 Continuous torque